



## Wat zullen de gevolgen van CAV zijn voor het wegennet en de bestaande weginfrastructuur?

Door: Hinko Van Geelen, Senior Researcher, Opzoekingscentrum voor de Wegenbouw

Op 8 juni 2021 organiseerden de *Road Federation Belgium* en de Belgische wegenvereniging in samenwerking met OCW een webinar rond het thema *Connected and Automated Vehicles (CAV)* en weginfrastructuur. De snel evoluerende zelfrijdende auto vraagt immers ook aanpassingen op infrastructureel vlak, om de leesbaarheid van de weg en de communicatie met het voertuig te blijven garanderen. Met een tachtigtal geïnteresseerde toehoorders was het webinar een succes. Het werd geruggensteund vanuit de academische wereld, de Vlaamse overheid en de Europese Commissie.

Het thema CAV en weginfrastructuur werd **ingeleid** door een presentatie van Hinko van Geelen (OCW). Hij ging in op de activiteiten van OCW rond dit thema. Hij schetste de context van autonome voertuigen, met onder meer de nagestreefde doelen en de tijdshorizon van de introductie van autonome voertuigen met verschillende automatiseringsniveaus (*SAE levels 0 - 5*).

Kris Redant (OCW) behandelde het thema **CAV en autosnelwegen**. De vragen die aan de basis stonden van zijn verhaal: gaat de evolutie van de voertuigenvloot vereisen dat autosnelwegen anders worden ontworpen en gebouwd? Moeten autosnelwegen anders worden ontworpen en gebouwd om deze evolutie te faciliteren? Hij ging in op de evoluties van ontwerpaanbevelingen, en hij besprak uiteenlopende zaken als het wegverloop, de weginrichting, de wegstructuur en het wegoppervlak.

Het tweede thema **CAV en stedelijke omgeving** werd opnieuw gepresenteerd door Hinko van Geelen. Hij startte zijn discours met de vragen: wat zijn de gevolgen voor weginfrastructuur?

Kunnen we net zo ver gaan met de beschrijving van de effecten in de stad als voor auto-snelwegen? Welke complexiteit komt erbij kijken? Welke andere mobiliteitsontwikkelingen hebben invloed op autonome voertuigen? In het antwoord hierop werd duidelijk dat er in steden met veel ontwikkelingen rekening gehouden moet worden en dat weginfrastructuur moeilijk los kan worden gezien van vooral mobiliteitsbeleid. Bijvoorbeeld: ook autonome voertuigen zullen zich moeten parkeren en (indien elektrisch) opladen, waarvoor een parkeer-beleid moet worden uitgewerkt.

Lieselot Vanhaverbeke (VUB) nam het derde thema voor haar rekening, de **zelfrijdende shuttles**. Ze ging van start met het waarom van shuttles, en ging dieper in op de test op de *Brussels Health Campus* van Jette. Daarnaast sprak ze over een aantal vragen die aan gebruikers werden voorgelegd, over tevredenheid, veiligheidsgevoel en hun algemene oordeel. Ze ging tot slot ook expliciet in op infrastructuurgerelateerde aspecten.

Kristof Rombaut (AWV) ging in op de **digitale wereld in relatie met geconnecteerde en autonome voertuigen**. De vraag die centraal stond: hoe kan digitale technologie helpen om weginfrastructuur efficiënter te gebruiken? Hij verbond in zijn presentatie de digitale infrastructuur met de fysieke weginfrastructuur. Onderwerpen die behandeld werden waren onder meer geconnecteerd versus autonoom, wegmarkeringen versus hoge definitie gps-systemen, ODD (*Operational Design Domain*) en ISAD-levels (*Infrastructure Support Levels for Automated Driving*). Hij maakte ook duidelijk dat er drie overlappende domeinen zijn voor de *digital road operator* (digitaal *asset management*, digitaal verkeersmanagement, digitale bouwplaats). Tot slot ging hij in op specifieke acties van AWV, waaronder Mobilidata.

De laatste spreker, Geert Van Der Linden (DG Move), hield een boeiende presentatie met de titel **How road infrastructure can support automated driving**. Hij gaf een overzicht van de Europese ontwikkeling sinds 2014 met een onderverdeling naar *cooperative*, *connected* en *automated*. Specifiek aan bod kwam C-ITS, dat nood heeft aan interoperabiliteit, vertrouwen en toepassing op grote schaal. Ook het CCAM-platform werd besproken, waarin onder meer aandacht gaat naar de onderzoeksagenda van gebruikersgerichte (gedeelde) mobiliteit en vrachtvervoerdiensten die van CCAM-diensten gebruikmaken (automatiseringsniveau SAE L4).

De presentaties zijn terug te vinden op de [BWV-website](#).

Het document van OCW over CAV en weginfrastructuur is downloadbaar (N, F en E) van de [OCW-website](#).



**Bénédicte Houtart**

E [info@abr-bwv.be](mailto:info@abr-bwv.be)

T 02 775 82 33